

Département Mécatronique

Journée 4^e année

et anciens élèves

Vendredi 25 avril 2014 (amphi)



PROGRAMME

08h30 : Plans d'expérience pour le dimensionnement d'éoliennes offshore, EDF Energies Nouvelles

Édouard Dossetto (2010) - M2 Renewable Energy Science and Technology, École Polytechnique

08h50 : Apprentissage automatique des caractéristiques de la consommation électrique des bâtiments, Mines ParisTech Sophia Antipolis

Thibaut Barbier (2010) M2 Renewable Energy Science and Technology, École Polytechnique

09h10 : Analyse micromécanique de la plasticité d'un monocristal poreux

Joseph Paux (2011), M2 Modélisation Multiéchelles et Multiphysique des Matériaux et des Structures

09h30 : Définition symbolique et implémentation d'un mannequin modulable pour l'analyse-synthèse de mouvements humanoïdes, IRISA

Antoine Muller (2010) et Valentin Margueritte (2011), M2 Mécatronique, Rennes

09h50 : Planification de mouvements en animation d'acteurs digitaux, LAAS

Mylène Campana (2010), M2 Intelligence Artificielle, Reconnaissance des formes et Robotique (IARF) Université Paul Sabatier Toulouse

10h10 : Démarche de robot sur sol déformable

Adrien Pajon (2010), M2 Mécatronique Rennes – Échange au Japon (en visio)

10h30 : Pause

10h50 : Microfluidic Cell Trapping Structures for Single-Cell Experiments ; Label-free toxicity detection in tissues

Jonathan Cottet (2010), M2 Microtechnique Orientation Micro et Nanosystèmes, EPFL Lausanne

11h10 : Conception d'antennes actives transparentes, IETR

Alexis Martin (2010), M2 électronique et télécommunication Rennes

11h30 : Airbus : morphing électroactif appliqué à des ailes d'avions sur un aileron réel d'un avion Airbus A380

Gurvan Jodin (2010), M2 International Génie Electrique et Systèmes Electriques, ENSEEIHT

11h50 : E-crew vis - Metay Nicolas, Associé fondateur

12h10 : Réalisation d'un outil statistique de cartographie de brevets - Vincent Migliore (2010), M2 Conception Technologie des Systèmes - Université de Rennes 1 / SUPELEC

12h30 : Repas

13h50 : Modelling and control of passive bio-inspired locomotion robots - Johan Mauny (2010) - M2 Automatique, Robotique et Informatique appliquée : Robotique Avancée, École Centrale de Nantes

14h10 : Développement de solutions de réalité augmentée pour les développeurs, Optinvent - Valentin de Montis (2011) - M2 UPMC Mechatronics System for Rehabilitation

14h30 : ENSICA 2e année - Sophie Lions (2011)

14h50 : CNES propagation des ondes de chocs dans les structures d'Ariane 6 - Pierre Louis Chiambaretro (2009), Supaéro 3e année

15h20 : Atténuation de vibration des structures par réseau piézoélectrique périodique - Boris Lossouarn (2009), Laboratoire de Mécanique des Structures et des Systèmes Couplés, Paris

15h50 : Conception et validation d'un coprocesseur de chiffrement basé sur les courbes elliptiques résistant aux attaques physiques - Simon Pontie (2009), Laboratoire TIMA Grenoble

16h20 : Estimation du bruit aéroacoustique d'une machine à réluctance variable - Sylvain Parrang 2008, SATIE, équipe SETE

16h50 : Analyse modale des robots parallèles - Julien Prades (2008), LIRM Montpellier

17h20 : Modélisation des propagations de fissures dans les roches de schistes par procédé de fracturation hydraulique - Erwan Tanne (2010), M2 Modélisation Multiéchelles et Multiphysique des Matériaux et des Structures (en visio)