

TITRE DE L'ARTICLE PROPOSÉ À LA CONFÉRENCE SCIENCES²⁰²⁴

Author: Jacques Prioux (1er auteur=celui qui présente)¹ jacques.prioux@ens-rennes.fr
Co-auteur: Pierre Prioux, Paul Prioux¹
¹ ENS de Rennes

May 28, 2021

Conférence Sciences²⁰²⁴: saison 2021
<https://sciences2024.polytechnique.fr>

Mots clefs: 4 mots clefs maximum L^AT_EX typesetting, standardization.

1 Introduction

Présentation de la question posée et contexte: Ce qui a déjà été fait [1, 2] et le complément apporté par cette étude. Ce problème est illustré sur l'image 1.



Figure 1: Légende de la figure 1

2 Méthode utilisée

- Dispositif expérimental utilisé pour répondre à la question posée
- Méthode numérique utilisée pour répondre à la question posée
- Méthode théorique utilisée pour répondre à la question posée

ou bien

1. Dispositif expérimental utilisé pour répondre à la question posée
2. Méthode numérique utilisée pour répondre à la

question posée

3. Méthode théorique utilisée pour répondre à la question posée

3 Résultats obtenus

Cette section présente les résultats obtenus sur la question posée en utilisant la méthode présentée dans la section 2.

3.1 Tableaux

Des figures ou des tableau 1 peuvent être utilisés:

Table 1: Résultats correspondants à temperature of 30°C.

	lower bound	upper bound
Barratt [1]	285 W	480 W
present model	390 W	707 W

4 Modèles

Dans cette section, on présente les modèles qui permettent de discuter les résultats obtenus sur la question posée. Ces modèles peuvent avoir besoin d'équations:

4.1 Equations

sur une ligne

$$\frac{L}{A} \frac{dW}{dt} = \rho_0 \beta g \oint T dz - f \frac{L}{D} \frac{W^2}{2\rho_0 A^2} \quad (1)$$

ou bien sur plusieurs lignes

$$\frac{T_1}{t} + \frac{W}{A\rho_0} \frac{T_1}{s} = \frac{4q}{D\rho_1 c_p} \quad (2a)$$

$$\frac{T_2}{t} + \frac{W}{A\rho_1} \frac{T_2}{s} = -\frac{4U(\bar{T} - T_s)}{D\rho_2 c_p} \quad (2b)$$

$$\frac{T_3}{t} + \frac{W}{A\rho_2} \frac{T_3}{s} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sin(n\lambda_3) T_3 \quad (2c)$$

or

$$f = 8 \left[\left(\frac{8}{\Re} \right)^{12} + (A + B^{-1,5}) \right]^{1/12} \quad (3)$$

$$A = \left\{ -2,457 \ln \left[\left(\frac{7}{\Re} \right)^{0,9} + \frac{0,27e}{D} \right] \right\}^{16} \quad (4)$$

$$B = \left(\frac{37530}{\Re} \right)^{16}. \quad (5)$$

Pour référencer des équations, vous pouvez utiliser les commandes `\ref{<ref>}` ou `\eqref{<ref>}`. “Equation (1)” est la façon de faire référence à une équation au début d’une phrase. “Équations (2a-2c)” est la deuxième façon, pour les cas multilignes. Si vous devez vous référer à une autre équation au milieu du texte, vous pouvez écrire “Eq. (2a-2c)” ou juste “Eq. (3)”.

4.2 Figures

Pour ajouter des figures, la syntaxe est la suivante:

```
\begin{figure}
  \includegraphics[with=<size>\textwidth]
    {images/<fig_name>}
  \caption{<Figure caption>}
  \label{<FigureLabel>}
\end{figure}
```

comme pour la figure



Figure 2: Légende de la figure 2

Un exemple dans la sous section 4.2. Pour y faire référence “Figure (2)” en début de phrase. Ou bien dans le corps du texte “Fig. 2”.

4.3 Citations

Pour les citations, le plus simple est d’utiliser Bibdesk. En prenant comme fichier source Sciences2024.bib qui est donné dans le template.

5 Conclusion et perspectives

Ce qui marche et ce qui reste à faire

- reste à faire 1
- reste à faire 2

6 Remerciements

Toujours penser à remercier !

References

- [1] P. Barratt. Srm torque analysis of standing starts in track cycling. *The Engineering of Sport*, 7:443–448, 2009.
- [2] C. Jansen and J. McPhee. Predictive dynamic simulation of olympic track cycling standing start using direct collocation optimal control. *Multibody Syst Dyn*, 49:53–70, 2020.